

物理学(11)

担当: 白井 英俊

Email: sirai@sist.chukyo-u.ac.jp

11章 仕事とエネルギー

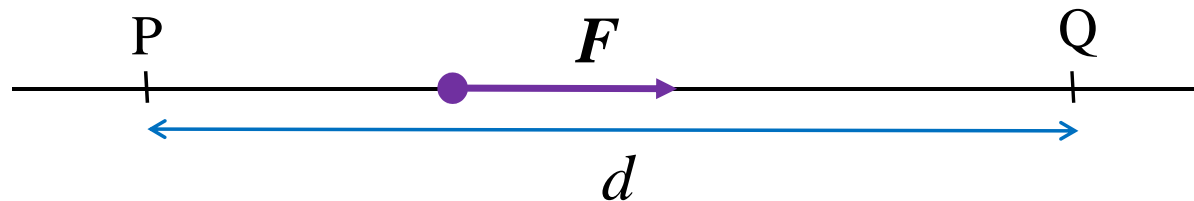
力が仕事をした：物体にはたらいた力により、物体が変位

仕事とエネルギーの関係：運動エネルギーなどの形で蓄えられる、
物体がエネルギーを失う

仕事やエネルギーの基礎概念の学習、それらの間の関係式の導出

11.1 仕事

- 力が物体に仕事をする: 物体に大きさ F の一定の力 F が作用し続けて、力の方向にP点からQ点まで距離 d だけ動いた時、
力 F がした仕事 $W = Fd$



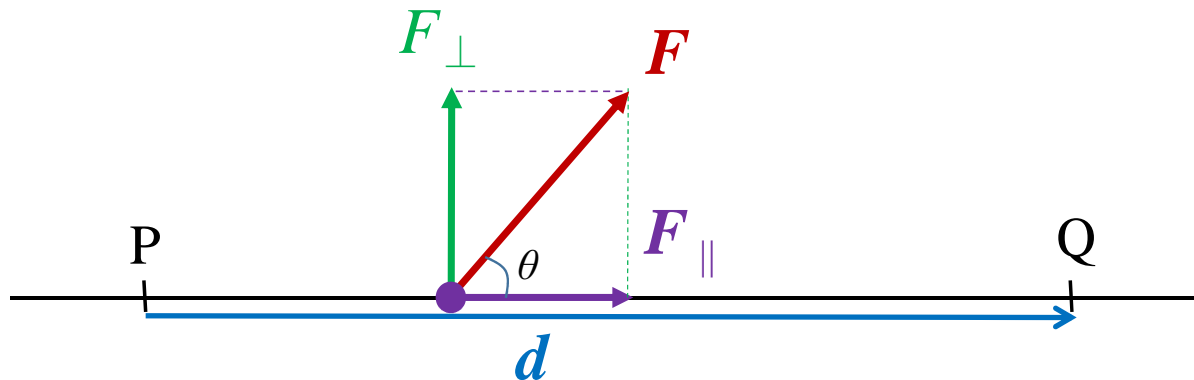
注意: 物体に力がはたらいていても、物体が静止していれば、仕事は0
物体が動いても、その動きに垂直にはたらく力がした仕事は0

一定の力がする仕事

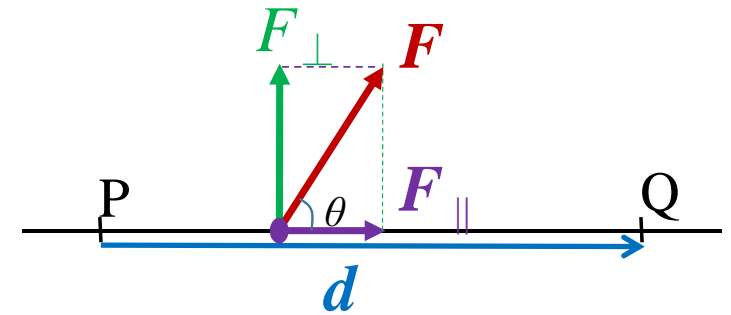
一般には、力の方向と、物体の運動の方向は一致しない

⇒ 力 F を運動に平行な方向の分力 F_{\parallel} と、垂直な方向の分力 F_{\perp} にわけて考える

力 F がした仕事 $W = F_{\parallel} d = Fd \cos\theta = \mathbf{F} \cdot \mathbf{d}$ (11.1.2)



一定の力がする仕事



力がする仕事

(i) $0 \leq \theta < \frac{\pi}{2}$ (運動の向きに成分をもつ力) $W > 0$

(ii) $\theta = \frac{\pi}{2}$ (運動の向きに垂直な力) $W = 0$

例: 垂直抗力

(iii) $\theta > \frac{\pi}{2}$ (運動の向きに逆向きの成分をもつ力) $W < 0$

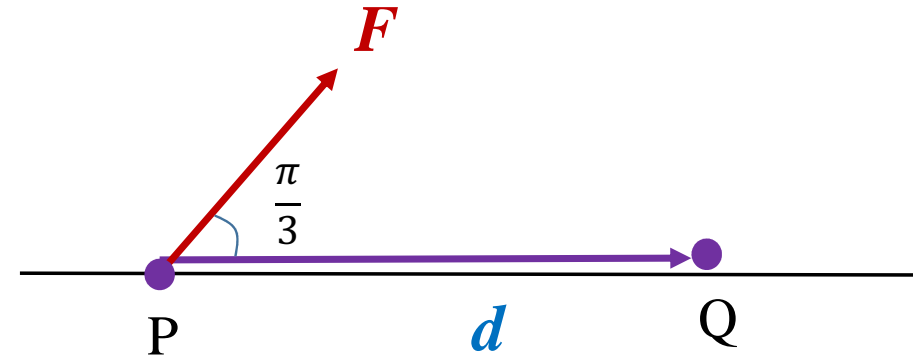
例: 動摩擦力

公式11.1 一定の力のする仕事

$$W = F_{\parallel} d = Fd \cos\theta = \mathbf{F} \cdot \mathbf{d}$$

例題11.1 力のする仕事

図のように、質量 m の物体に一定の力 F ($F < 2mg / \sqrt{3}$) を加えて粗い水平面(運動摩擦係数 μ')上を距離 d だけ引っ張るとき、次の力のする仕事はいくらか？



- (1) F (2) 運動摩擦力 (3) 重力

[解] (1) F のする仕事は、(11.1.2)式から、 $F d \cos \frac{\pi}{3} = \frac{1}{2} F d$

(2) 運動摩擦力 $f = \mu' \times$ 面の垂直抗力 N

$$\text{ここで、 } N = mg - F \sin \frac{\pi}{3} = mg - \frac{\sqrt{3}}{2} F$$

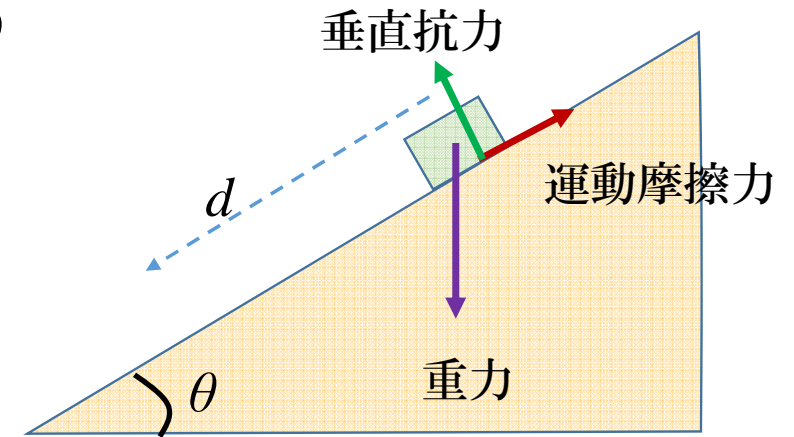
運動摩擦力は運動と逆向きなので、その仕事 = $-fd = -\mu' (mg - \frac{\sqrt{3}}{2} F)d$

(3) 重力は、運動の向きと垂直なので、その仕事は 0

問28

質量 m の質点が傾角 θ 、運動摩擦係数 μ' の粗い斜面上を距離 d だけ滑り落ちるとき、次の力のする仕事を求めよ。

- (1) 重力
- (2) 運動摩擦力
- (3) 斜面からの垂直抗力



[解] (1) g を重力加速度の大きさとする。重力は、斜面に平行な分力と斜面に垂直な分力に分けられる。後者は運動に垂直な方向なので仕事は0. 前者の大きさは $mg\sin\theta$ であるから、その仕事 $= mgd \sin\theta$

(2) 運動摩擦力 $f = \mu' \times$ 面の垂直抗力 N

ここで $N = mg \cos\theta$ なので、運動摩擦力の仕事 $= -\mu' fd = -\mu' mgd \cos\theta$

(3) 斜面からの垂直抗力は、運動の向きと垂直なので、その仕事は0

仕事と仕事率

仕事の単位 J (ジュール)

1J = 1Nの力を働かせ、その向きに物体を1m動かす仕事

$$1 \text{ J} = 1 \text{ N} \cdot \text{m} = 1 \text{ kg} \cdot \text{m}^2/\text{s}^2 \quad (11.1.6)$$

仕事率: 1秒あたりにする仕事の割合

単位は W (ワット)

$$1 \text{ W} = 1 \text{ J/s} = 1 \text{ N} \cdot \text{m/s} = 1 \text{ kg} \cdot \text{m}^2/\text{s}^3 \quad (11.1.7)$$

問29

1 kW (キロワット)の仕事率で1時間にする仕事を 1 kWh (キロワット時)という。1 kWh は何Jか？

[解] $1 \text{ kWh} = 1 \times 10^3 \times (60 \times 60) \text{ Ws}$
 $= 3.6 \times 10^6 \text{ Ws}$
 $= 3.6 \times 10^6 \text{ J}$ (もしくは 3.6 MJ)

仕事率

物体が力 F [N] を受けて dt [s]の間に dr [m]だけ変位したとすると、

この間に力がした仕事 $F \cdot dr$

$$\text{仕事率 } P = \frac{F \cdot dr}{dt} = F \cdot v \quad (11.1.8)$$

ただし、 v は速度($= \frac{dr}{dt}$)

大きさが変化する力のする仕事

直線(x 軸)上を運動する物体に、大きさが変化する力 $F(x)$ が働いている場合、物体が x_P から x_Q まで移動するとすると、この間に力 F がした仕事 W

$$W = \int_{x_P}^{x_Q} F(x) dx \quad (11.1.9)$$

これは、力 F の大きさが一定であった(11.1.1)式の自然な拡張になっている

問30

物体が図のような力を受けて $x=0$ から $x=d_2$ まで動いた時、力がした仕事を求めよ。

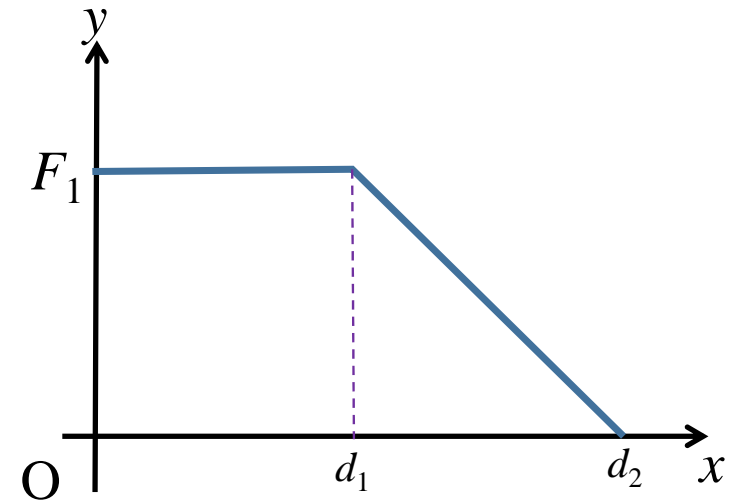
[解] x の値が $[0, d_1]$ の区間と、 $[d_1, d_2]$ の区間で、力による仕事を分けて求める

$[0, d_1]$ 区間は、力の値は一定値(F_1)であったので、その間の仕事 $W_1 = F_1 d_1$

$[d_1, d_2]$ 区間は、力の値 $F = \frac{F_1}{d_1 - d_2}(x - d_2)$

よって、その間の仕事 $W_2 = \int_{d_1}^{d_2} F dx = \int_{d_1}^{d_2} \frac{F_1}{d_1 - d_2}(x - d_2) dx = \frac{1}{2} F_1(d_2 - d_1)$

ゆえに、 $W_1 + W_2 = F_1 d_1 + \frac{1}{2} F_1(d_2 - d_1) = \frac{1}{2} F_1(d_1 + d_2)$



力のする仕事(最も一般的な場合)

大きさ、方向、向きともに変化する力 F を受けながら、3次元空間内を物体が運動する場合:

物体が描く運動曲線を C とし、点 $P(r_P)$ から点 $Q(r_Q)$ まで移動したとすると、

$$\begin{aligned} \text{力}F\text{による仕事}W &= \int_{P,C}^Q \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} \quad (\text{ただし積分の経路は}C\text{とする}) \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=0}^{n-1} \mathbf{F}(\mathbf{r}_i) \cdot \Delta \mathbf{r}_i \quad (11.1.11) \end{aligned}$$

もっとも、力が保存力なら経路によらず P と Q の位置だけで計算できる

11.2 仕事と運動エネルギー

力がある距離にわたって物体に対して仕事をしたときの効果

x 軸上を、大きさが変化する力 F を受けて運動している質量 m の質点を考える

時刻 t_1 のとき位置 x_1 を速度 v_1 で通過

時刻 t_2 のとき位置 x_2 に達し、速度が v_2 とする

ここで、 $v (= \frac{dx}{dt})$ は速度とする つまり、 $v(t_1) = v_1, v(t_2) = v_2$

$$\text{このときに力} F(x) \text{がした仕事 } W = \int_{x_1}^{x_2} F dx = \int_{t_1}^{t_2} F v dt \quad (11.2.12)$$

$$\text{参考 } \int F v dt = \int F \frac{dx}{dt} dt = \int F dx$$

11.2 仕事と運動エネルギー(続)

$$\text{力}F(x)\text{がした仕事 } W = \int_{x_1}^{x_2} F dx = \int_{t_1}^{t_2} Fv dt \quad (11.2.12)$$

運動方程式 $m \frac{dv}{dt} = F$ を用いると、

t_2 における運動エネルギー

t_1 における運動エネルギー

$$\int_{t_1}^{t_2} Fv dt = \int_{t_1}^{t_2} m \frac{dv}{dt} v dt = \frac{m}{2} \int_{t_1}^{t_2} \left(\frac{d}{dt} v^2 \right) dt$$

参考: $\int m \frac{d}{dt} (v^2) dt = m \left[\frac{1}{2} v^2 \right]_{v_1}^{v_2}$

$$= \frac{m}{2} (v_2^2 - v_1^2) = \frac{1}{2} m v_2^2 - \frac{1}{2} m v_1^2$$

これから、 $\frac{1}{2} m v_2^2 - \frac{1}{2} m v_1^2 = \int_{x_1}^{x_2} F dx$ (11.2.14)

運動エネルギーの差

力 F がした仕事

エネルギー原理

例題11.2 ばねの最大伸び

ばね定数 k のバネの一端を固定して鉛直に吊るし、他端に質量 m のおもりをつける。ばねの自然長の位置でおもりに鉛直下向きに初速 v_0 をあたえたときのばねの最大の伸び b を求めよ。

[解] ばねの伸びが x のときにおもりにはたらく力 F は

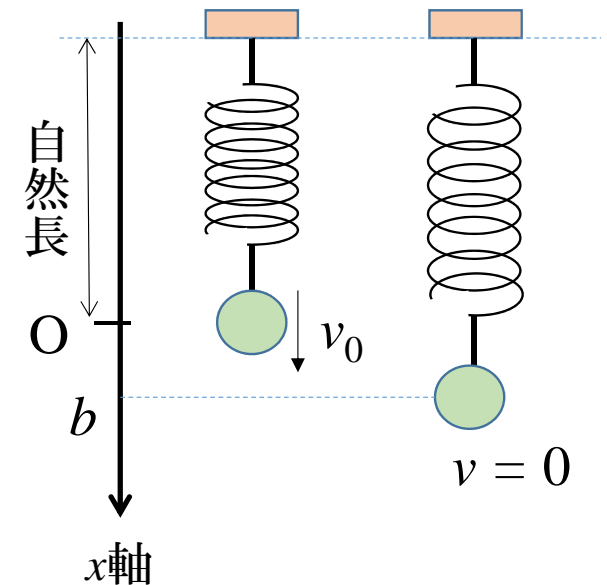
$$F = mg - kx$$

運動エネルギーと仕事の関係(11.2.14) より

$$\frac{1}{2}m0^2 - \frac{1}{2}mv_0^2 = \int_0^b (mg - kx)dx = (mgb - \frac{1}{2}kb^2)$$

$$\text{ゆえに、} kb^2 - 2mgb - mv_0^2 = 0$$

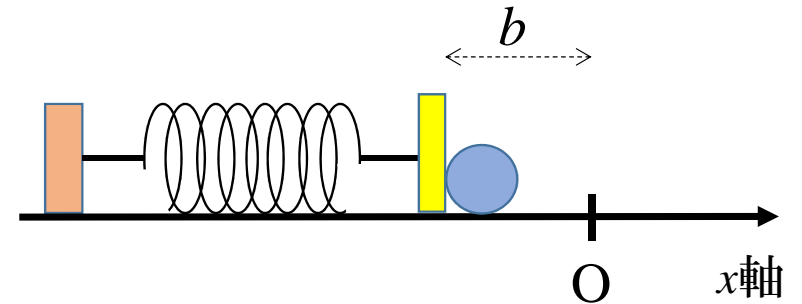
$$\text{これから } b > 0 \text{ より } b = \frac{mg + m\sqrt{g^2 + kv_0^2}}{k}$$



参考: ばね定数 k のばねが自然長より x [m] 伸び/縮む場合に蓄えられるエネルギーを『弾性エネルギー』といい、位置エネルギーの一種。その値は $\int_0^x k \, dl = \frac{1}{2}kx^2$ [N]

問31 小球の速度

なめらかな水平台の上で、ばね定数 k のバネの一端を固定し、他端に軽い板をつける。いま板に質量 m の小球をおしつけ、ばねを自然長より長さ b だけ縮めてから手を放した。小球が板から離れるときの速度を求めよ。



[解] ばねの伸びが x のときにおもりに はたらく力 F は

$$F = -kx$$

小球が板から離れる速度を v とすると、運動エネルギーと仕事の関係より

$$\frac{1}{2}mv^2 - \frac{1}{2}m0^2 = \int_b^0 (-kx)dx = \frac{1}{2}kb^2$$

これから $v = b\sqrt{\frac{k}{m}}$

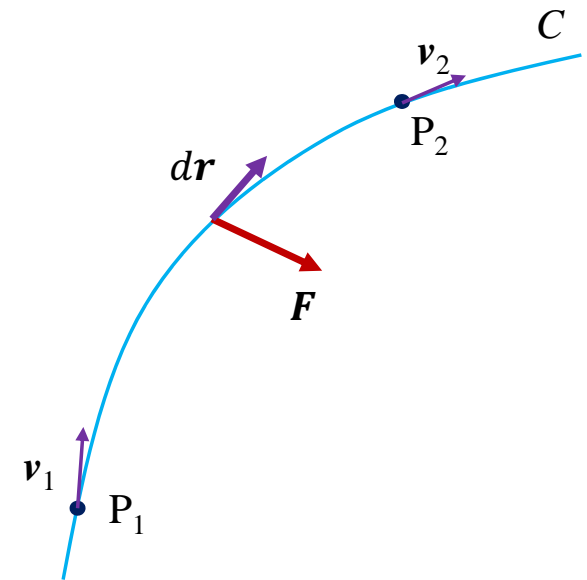
一般の空間運動の場合

物体が力 F を受け、空間内を運動する場合

時刻 t_1 から時刻 t_2 の間に点 P_1 から点 P_2 まで運動曲線 C に沿って移動したとする

運動エネルギーと仕事の関係: (v_1, v_2 はそれぞれ時刻 t_1, t_2 の速度 v_1, v_2 の大きさ)

$$\frac{1}{2}mv_2^2 - \frac{1}{2}mv_1^2 = \int_{P_1, C}^{P_2} \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} \quad (11.2.18)$$



11.3 位置エネルギーと保存力

- 位置エネルギー

力 F を受けて直線上を運動する質点を考える

力 F が位置 x のみによって定まる場合、つまり $F=F(x)$ と表されるとき、

空間はその力の場になっている、という

点 x において質点のもつ位置エネルギー、ポテンシャルエネルギー(単にポテンシャル) $U(x)$

$$U(x) = - \int_{x_0}^x F(x) dx \quad (11.3.19)$$

ここで、 x_0 は任意に選んだ定点とする

(11.3.19)式は、 $F(x)$ に対抗する力 $-F(x)$ を加えて質点を x_0 から x まで運んだ時にした仕事に等しい \Rightarrow この仕事はエネルギーとして点 x にきた質点に蓄えられたと考え、『位置エネルギー』と命名

例題11.3 力に対する位置エネルギー

[問] 次の各力は場の力とみることができる。各力に対する位置エネルギー(ポテンシャル)を求めよ。

- (1) 重力 (mg) (2) 弾性力 ($-kx$) (3) 万有引力 ($-G \frac{Mm}{r^2}$)

[解]

重力(mg)に対して: $U(x) = - \int_{x_0}^x F(x) dx$ の式にあてはめることを考える

鉛直上方に x 軸をとり、地表面($x=0$)を基準原点かつ位置エネルギーの基準点($U(x)$ の式における x_0)とする。重力 $F(x) = -mg$ なので、点 x' における位置エネルギーは

$$U(x') = - \int_{x_0}^{x'} F(x) dx = - \int_0^{x'} (-mg) dx = [mgx]_0^{x'} = mgx'$$

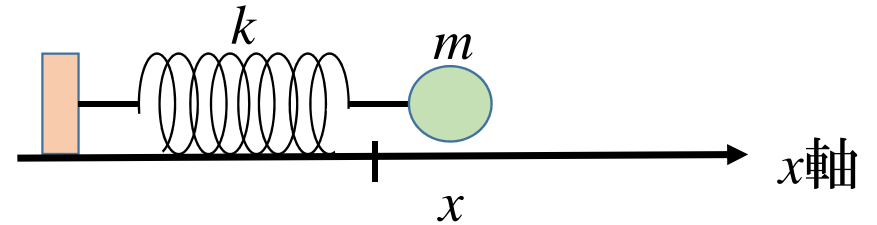
x' を x で書き直すと、 $U(x) = mgx$

例題11.3 力に対する位置エネルギー

[問] (2) 弾性力($-kx$)に対する位置エネルギー(ポテンシャル)を求めよ

[解] 弾性力($-kx$)に対して

$U(x) = -\int_{x_0}^x F(x)dx$ の式にあてはめる



ばねの一端を固定し、他端に質点を取りつけたバネ定数 k のばねをなめらかな床の上におく。ばねの自然長の位置を基準原点にとり、ばねが伸びる方向に x 軸をとる。

この基準原点はまた、位置エネルギーの基準点($U(x)$ の式中の x_0)とみなせる。

ゆえにばねが x' だけ伸びた位置で質点がつエネルギーは ($F(x) = -kx$ から):

$$U(x') = -\int_{x_0}^{x'} F(x)dx = -\int_0^{x'} (-kx)dx = \left[\frac{1}{2} kx^2 \right]_0^{x'} = \frac{1}{2} kx'^2$$

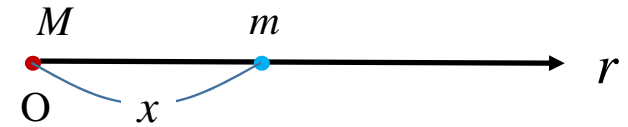
x' を x で書き直すと、 $U(x) = \frac{1}{2} kx^2$

例題11.3 力に対する位置エネルギー

[問] (3) 万有引力 ($-G \frac{Mm}{r^2}$) に対する位置エネルギー(ポテンシャル)を求める

[解] 万有引力 ($-G \frac{Mm}{r^2}$) に対して

$U(x) = - \int_{x_0}^x F(x) dx$ の式にあてはめる



質量 M の物体を原点 O とし、質量 m の質点が物体 M から、大きさが $G \frac{Mm}{r^2}$ の万有引力を受けて、直線 r 上を動くとする。ここで G を万有引力定数とし、直線 r において原点 O から物体 m の方向に x 軸をとる。

ここで、物体 m が位置 x でもつ位置エネルギーは基準点を x_0 として:

$$U(x) = - \int_{x_0}^x F(x) dx = - \int_{x_0}^x \left(-G \frac{Mm}{r^2}\right) dr = \left[G \frac{Mm}{r}\right]_{x_0}^x = -GMm \left(\frac{1}{x} - \frac{1}{x_0}\right)$$

基準点 x_0 を無限遠点にとれば $U(x) = -G \frac{Mm}{x}$

つまり、 M に近いほど(重力で例えると地表に近い)ポテンシャルが低く、遠ざかるほど(地表から高く離れるほど)ポテンシャルが高い

問33 運動摩擦と位置エネルギー

[問] 粗い水平面上を運動するとき、一定の大きさの運動摩擦力 $\mu' mg$ がはたらく。運動摩擦力に対して位置エネルギーを定義できるか？

[解] 位置エネルギーの定義と、運動摩擦力の性質を確認する

位置エネルギー: 力 F が位置 x のみによって定まる場合、点 x において質点のもつ位置エネルギー、ポテンシャルエネルギー(単にポテンシャル) $U(x)$

$$U(x) = - \int_{x_0}^x F(x) dx \quad \leftarrow \text{基準点 } x_0 \text{ から } x \text{ までの経路によらずに決まる値}$$

運動摩擦力: 物体の質量 m 、床からの垂直抗力 mg 、動摩擦係数 μ' として、一定の大きさの運動摩擦力 $\mu' mg$ がはたらく。その力がする仕事は、物体が描く運動曲線を C とし、点 $P(r_P)$ から点 $Q(r_Q)$ まで移動したとすると、

$$\text{力 } F \text{ による仕事 } W = \int_{P,C}^Q F \cdot dr \quad \leftarrow \text{基準点 } P \text{ から } Q \text{ までの経路に依存した値}$$

以上から、結論は「定義できない」

一般の空間運動の場合

場の力 $F(r)$ の作用のもとに3次元空間を運動する場合

場所ごとに質点がある場でもつ位置エネルギーが定まっているとする

点Pの位置エネルギー

基準点 $Q(r_0)$ と任意の点 $P(r_P)$ における位置エネルギーの差

=点Qにいる質点を、場の力 $F(r)$ につり合う力 $-F(r)$ を加えながら点Pまで運ぶとして、その力がした仕事

途中の経路によらず始点と終点のみから、力がした仕事が決まる場合

$$-\int_{r_0}^{r_P} \mathbf{F}(\mathbf{r}) \cdot d\mathbf{r} = U(\mathbf{r}_P) \quad (11.3.23)$$

ポテンシャルと保存力

力 F が位置 x のみによって定まる場合、点 x において質点のもつ位置エネルギー、ポテンシャルエネルギー(単にポテンシャル) $U(x) = -\int_{x_0}^x F(x)dx$

⇐ 基準点 x_0 から x までの経路によらずに決まる値

これを、位置ベクトル r 、基準点ベクトル r_0 を用いると、位置 r_p での位置エネルギー(ポテンシャル): $U(r_p) = -\int_{r_0}^{r_p} F(r) \cdot dr$

$$\begin{aligned} \text{よって、} U(r+dr) - U(r) &= -\int_{r_0}^{r+dr} F \cdot dr + \int_{r_0}^r F \cdot dr = -\int_r^{r+dr} F \cdot dr \\ &\doteq -F \cdot dr = -F_x dx - F_y dy - F_z dz \end{aligned}$$

左辺は、 U の全微分($dU = \frac{\partial U}{\partial x} dx + \frac{\partial U}{\partial y} dy + \frac{\partial U}{\partial z} dz$)に等しいので、

$$\text{公式11.4: } -\frac{\partial U}{\partial x} = F_x \quad -\frac{\partial U}{\partial y} = F_y \quad -\frac{\partial U}{\partial z} = F_z$$

逆に、あるスカラー関数 U を微分して力 F が得られるとき、 U を F に対するポテンシャル、または保存力という